

刷式, 无刷式, 交流感应

电机控制器





刷式，无刷式，感应

电机控制器

伺服电机？轮轴电机？内转子还是外转子？两根还是三根线？磁体的？无磁体的？单通道的？还是双通道的？从低瓦数到 30 千瓦，不管您的电机型是单通道或双通道，Roboteq 总有一个以上的控制器使它旋转。

低电压控制器

- 高电流应用



扫描观看视频

无论是移动机器人或电动车辆，还是个人移动设备，Roboteq 控制器是 12~60 瓦特和 10~500 安培的任何系统的理想选择。



自动导引车

机器人艇与水下机器人

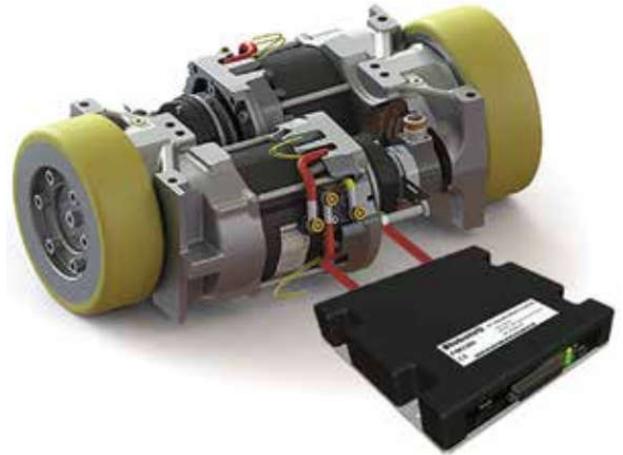
电子运输工具

无人驾驶车辆

个人移动设备

帮助制作

您的机器人移动...



移动机器人需要两个电机才可以移动和转向。无论是使用左/右驱动转向，还是可控轮电机，唯独 Roboteq 可以用单个控制器来完成这项工作。与传统的单电机/单控制器相比，双通道更简单、更便宜、更易于集成和维护。电机由内部控制器调整，从而拥有更优越和更安全的驱动特性。



... 或让它移动

任何方向



两个控制器甚至可以用麦克纳姆轮驱动四个电机让全向机器人移动。我们可以向您演示其做法。

扫描观看视频



扫描观看视频



自动导引车的

ROBOTEQ 集成方案部分的部分

添加 Roboteq 的磁性或光学引导传感器，您就拥有一个功能齐全却仅由两个组件组成的自动线跟踪自动导引车辆

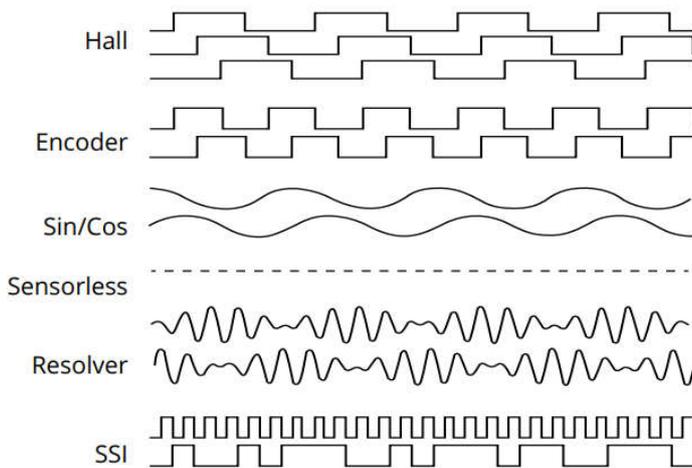


用锂电池会使我们的电池管理系统工作得更好。您可以添加我们具有惯性测量单位（IMU）的机器人 IO 扩展器模块（RIOX）以增加其稳定性。从我们认证的电机合作商处购买匹配的电机/轮胎组合。下载磁导航软件，获得免费的 Roboteq 专家支持，让它更好地为您工作。

全无刷传感器

机型 - 甚至无传感器

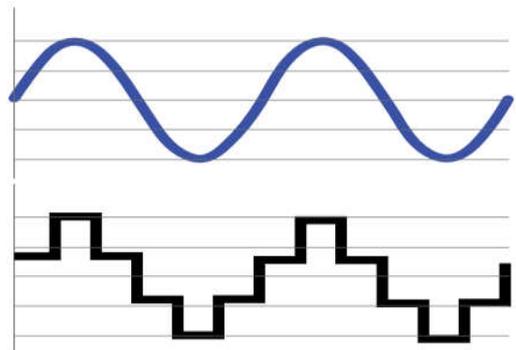
对转子位置的实时了解是使无刷电机顺利、高效运转的关键。我们支持从最常见到最精准的几乎所有已知转子传感器类型。没有传感器？没关系，我们也支持无传感器运行。



享受寂静

和正弦交流效率

无刷电机控制器通过在电机的线圈里创建一个旋转磁场来工作，转子的磁铁随后跟随旋转。除了普通粗糙的 6 步梯形旋转之外，Roboteq 的控制器可更平稳更安静地使 512 步正弦旋转运行。多亏具备高级的 FOC (磁场定向控制)，电机总是可以最高效率运行。正弦曲线和 FOC 也是我们的交流感应控制器的技术。



兼容

您的交流电机

交流感应电机需要复杂的控制。四种驱动模式从最简单的标量到最复杂的磁场定向控制模式的范围之内都是可用的。操作您的电机将是一个即插即用的经验。专业工具和支持将使您轻松调整也能够变得最好的电机。



是的，我们能做到！

我们所有的控制器都有一个 1Mbit 的 CANbus 接口。使用简单的配线，您可以使两个或更多的控制器工作在一起，连接到操纵杆、PLCs（可编程逻辑控制器）、电池管理系统或任何其他智能传感器。由于有四种不同的 CAN 协议，您可以肯定它们能够互相运行。



CANopen

通过 RS485 或以太网使用 Modbus 或 Modbus TCP 的以太网进行通信也可以在选定的模型上使用。

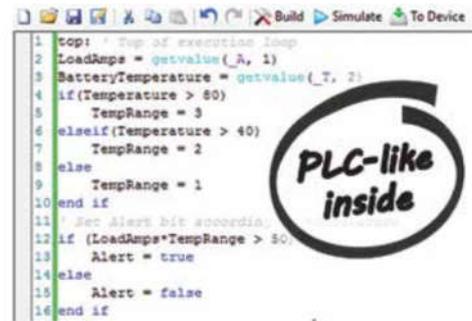
扫描观看视频



AND – IF – LOOP

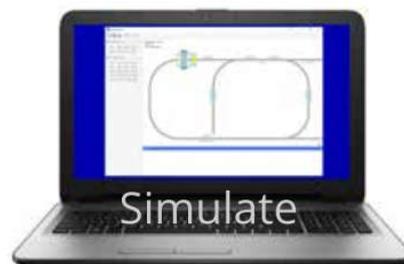
– GOTO – NEXT

这些都是我们所有的控制器都能理解的关键词，这要归功于它们内置的 MicroBasic（微程序）编程语言。可以把它看作是在零成本的条件下一个 PLC 内置到控制器。这个 Roboteq 的独有特性将使您可以调整控制器以满足您的特殊需要。



链接您的

电脑及...



不需要特殊编程工具，只要下载我们的免费版 Roborun+ PC Utility 即可开始探索无限可能。

| 无刷直流电机控制器

SBL 系



单通道与双通道，低功率/小型

| 型号 | 通道 | 安培/通道 | 伏 | 数字输入 | 模拟输入 | 脉冲输入 | 数字输出 |
|----------|----|-------|----|------|------|------|------|
| SBL1330A | 1 | 30 | 30 | 6 | 6 | 4 | 2 |
| SBL1360A | 1 | 30 | 60 | 6 | 6 | 4 | 2 |
| SBL2330 | 2 | 30 | 30 | 10 | 8 | 8 | 4 |
| SBL2360 | 2 | 30 | 60 | 10 | 8 | 8 | 4 |
| SBL2360S | 1 | 60 | 60 | 10 | 8 | 8 | 4 |

MBL/FBL 系



单通道与双通道，中等功率

| 型号 | 通道 | 安培/通道 | 伏 | 数字输入 | 模拟输入 | 脉冲输入 | 数字输出 | 局域网 |
|-----------|----|-------|----|------|------|------|------|-----|
| MBL1330A | 1 | 75 | 30 | 6 | 4 | 5 | 2 | No |
| MBL1660A | 1 | 120 | 60 | 6 | 4 | 5 | 2 | No |
| FBL2360S | 1 | 120 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 | No |
| FBL2360A | 2 | 60 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 | No |
| FBL2360ES | 1 | 120 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 | Yes |
| FBL2360E | 2 | 60 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 | Yes |

HBL 系



单通道与双通道，大功率/冷风

| 型号 | 通道 | 安培/通道 | 伏 | 数字输入 | 模拟输入 | 脉冲输入 | 数字输出 |
|-----------|----|-------|----|------|------|------|------|
| HBL2330A | 2 | 75 | 30 | 19 | 11 | 4 | 8 |
| HBL2360A | 2 | 75 | 60 | 19 | 11 | 4 | 8 |
| HBL2360AS | 1 | 150 | 60 | 19 | 11 | 4 | 8 |
| HBL2396A | 2 | 75 | 96 | 19 | 11 | 4 | 8 |
| HBL2396AS | 1 | 150 | 96 | 19 | 11 | 4 | 8 |

GBL 系



单通道与双通道，超大功率

| 型号 | 通道 | 安培/通道 | 伏 | 数字输入 | 模拟输入 | 脉冲输入 | 数字输出 | 局域网 |
|-----------|----|-------|----|------|------|------|------|-----|
| MBL1330A | 1 | 75 | 30 | 6 | 4 | 5 | 2 | No |
| MBL1660A | 1 | 120 | 60 | 6 | 4 | 5 | 2 | No |
| FBL2360S | 1 | 120 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 | No |
| FBL2360A | 2 | 60 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 | No |
| FBL2360ES | 1 | 120 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 | Yes |
| FBL2360E | 2 | 60 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 | Yes |

| 刷式直流电机控制器

SDC 系



单通道与双通道， 低功率/小型

| 型号 | 通道 | 安培/通道 | 伏 | 数字输入 | 模拟输入 | 脉冲输入 | 数字输出 |
|----------|----|-------|----|------|------|------|------|
| SDC2130 | 2 | 20 | 30 | 6 | 4 | 5 | 2 |
| SDC2130S | 1 | 40 | 30 | 6 | 4 | 5 | 2 |
| SDC2160 | 2 | 20 | 60 | 6 | 4 | 5 | 2 |
| SDC2160S | 1 | 40 | 60 | 6 | 4 | 5 | 2 |
| SDC3260 | 3 | 20 | 60 | 10 | 8 | 8 | 4 |

MDC/FDC 系



单通道与双通道， 中等功率

| 型号 | 通道 | 安培/通道 | 伏 | 数字输入 | 模拟输入 | 脉冲输入 | 数字输出 |
|----------|----|-------|----|------|------|------|------|
| MDC1460 | 1 | 120 | 60 | 6 | 4 | 5 | 2 |
| MDC2230 | 2 | 60 | 30 | 6 | 4 | 5 | 2 |
| MDC2460 | 2 | 60 | 60 | 6 | 4 | 5 | 2 |
| FDC3260 | 3 | 60 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 |
| FDC3260E | 3 | 60 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 |

HDC/XDC 系



单通道与双通道， 大功率/冷风

| 型号 | 通道 | 安培/通道 | 伏 | 数字输入 | 模拟输入 | 脉冲输入 | 数字输出 |
|----------|----|-------|----|------|------|------|------|
| XDC2460 | 2 | 150 | 60 | 6 | 6 | 4 | 2 |
| XDC2460S | 1 | 300 | 60 | 6 | 6 | 4 | 2 |
| HDC2430 | 2 | 150 | 30 | 19 | 11 | 4 | 8 |
| HDC2460 | 2 | 150 | 60 | 19 | 11 | 4 | 8 |
| HDC2460S | 1 | 300 | 60 | 19 | 11 | 4 | 8 |
| HDC2496 | 2 | 150 | 96 | 19 | 11 | 4 | 8 |
| HDC2496S | 1 | 150 | 96 | 19 | 11 | 4 | 8 |

GDC 系



单通道与双通道， 超大功率

| 型号 | 通道 | 安培/通道 | 伏 | 数字输入 | 模拟输入 | 脉冲输入 | 数字输出 | 局域网 |
|-----------|----|-------|----|------|------|------|------|-----|
| RGDC1860 | 1 | 400 | 60 | 10 | 8 | 8 | 6 | No |
| RGDC1896 | 1 | 400 | 96 | 10 | 8 | 8 | 6 | No |
| GDC2660E | 2 | 180 | 60 | 10 | 8 | 6 | 6 | Yes |
| GDC2660ES | 1 | 360 | 60 | 10 | 8 | 6 | 6 | Yes |

交流式感应电机控制器

FIM 系

单通道与双通道，中等功率



| 型号 | 通道 | 安培/通道 | 伏 | 数字输入 | 模拟输入 | 脉冲输入 | 数字输出 | 局域网 |
|-----------|----|-------|----|------|------|------|------|-----|
| FIM2360 | 2 | 60 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 | No |
| FIM2360S | 1 | 120 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 | No |
| FIM2360E | 2 | 60 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 | Yes |
| FIM2360ES | 1 | 120 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 | Yes |

HIM 系

单通道与双通道，大功率/冷风



| 型号 | 通道 | 安培/通道 | 伏 | 数字输入 | 模拟输入 | 脉冲输入 | 数字输出 |
|----------|----|-------|----|------|------|------|------|
| HIM2360 | 2 | 75 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 |
| HIM2360S | 1 | 150 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 |

GIM 系

单通道与双通道，超大功率



| 型号 | 通道 | 安培/通道 | 伏 | 数字输入 | 模拟输入 | 脉冲输入 | 数字输出 | 局域网 |
|-----------|----|-------|----|------|------|------|------|-----|
| RGIM1860 | 1 | 400 | 60 | 10 | 8 | 8 | 6 | No |
| RGIM1896 | 1 | 400 | 96 | 10 | 8 | 8 | 6 | No |
| GIM2660E | 2 | 180 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 | Yes |
| GIM2660ES | 1 | 360 | 60 | 10 | 8 | 6 | 4 | Yes |

最佳产品

我和很多电机控制器一起工作过，我不得不说，到目前为止这些都是我所用过的最好的产品。设计和软件方面的工作做的无微不至。

T.K. - USA

最佳文档

我从事产品开发和工程已经有好几年了，我觉得这是当时我看到的最好的手册。它是完整的相关解释。做得很好！

B. V. - Netherlands



联系我们



USA - Scottsdale, AZ

Switzerland – Geneva



+1 480 664 6660

+41 22 575 2963



customerservice@roboteq.com

techsupport@roboteq.com